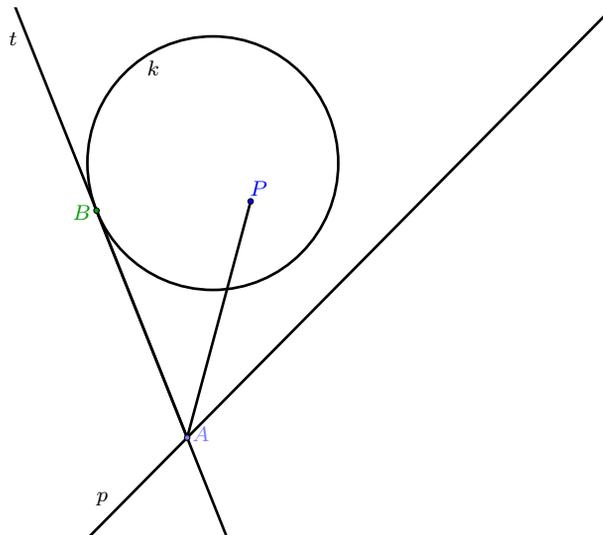


Der Zauberpunkt

Gegeben ist ein Kreis k . An den Kreis wird in B eine Tangente t gelegt. Eine Passante p schneidet die Tangente unterhalb des Kreises im Punkt A . Im Kreis befindet sich ein Zauberpunkt P .

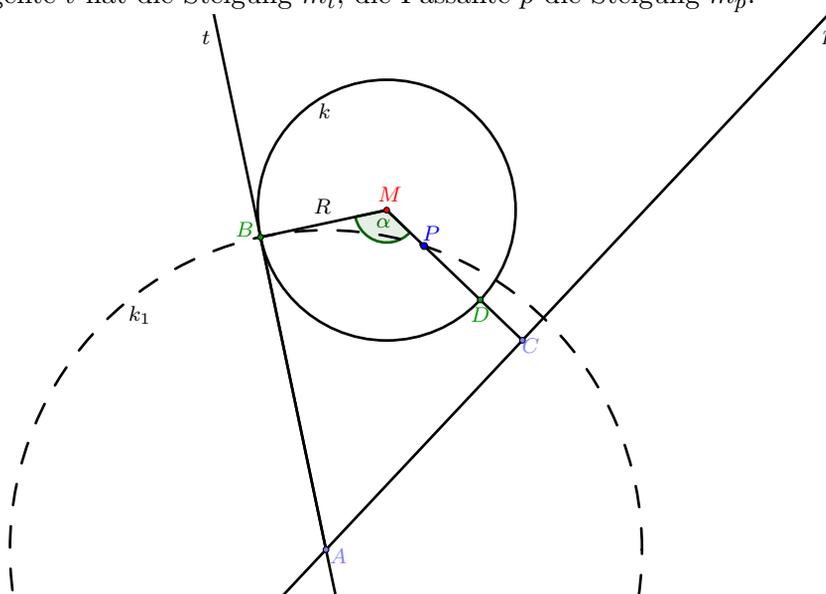
- Wie kann der Punkt P konstruiert werden, so dass immer gilt $\overline{AB} = \overline{AP}$, auch wenn A auf p verschoben wird?
- Es ist zu beweisen, dass P fest liegt und $\overline{AB} = \overline{AP}$.
- Welche Koordinaten hat der Zauberpunkt?



Aufgabe aus dem Buch „Mathematical Diamonds“ von Ross Honsberger, gefunden von Dr. Eugen Willerding am 14. Februar 2021

Lösung

- Der Mittelpunkt M des Kreises wird in den Koordinatenursprung gelegt, der Radius von k sei R . Die Tangente t hat die Steigung m_t , die Passante p die Steigung m_p .

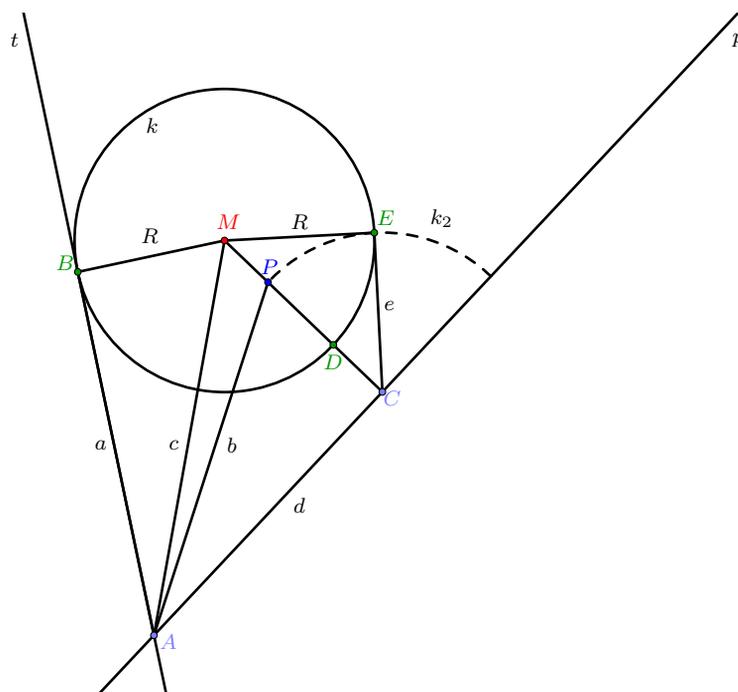


Dann ist $\arctan(m_p) - \arctan(m_t) = \alpha$.

α wird an R abgetragen. Damit ist $\overline{MC} \perp p$.

Ein Kreis k_1 mit dem Mittelpunkt A und dem Radius \overline{AB} schneidet \overline{MC} im Zauberpunkt P .

b)



Die Strecken $a = \overline{AB}$, $b = \overline{AP}$, $c = \overline{AM}$ und $d = \overline{AC}$ werden festgelegt. Ein Kreisbogen k_2 mit dem Radius $e = \overline{CP}$ und dem Mittelpunkt C schneidet k in E . Dann ist

im Dreieck $\triangle AMB$ $a^2 + R^2 = c^2$... (1),

im Dreieck $\triangle ACM$ $c^2 = \overline{CM}^2 + d^2$... (2),

(2) in (1) $a^2 + R^2 = \overline{CM}^2 + d^2$... (3),

im Dreieck $\triangle CEM$ $\overline{CM}^2 = e^2 + R^2$... (4),

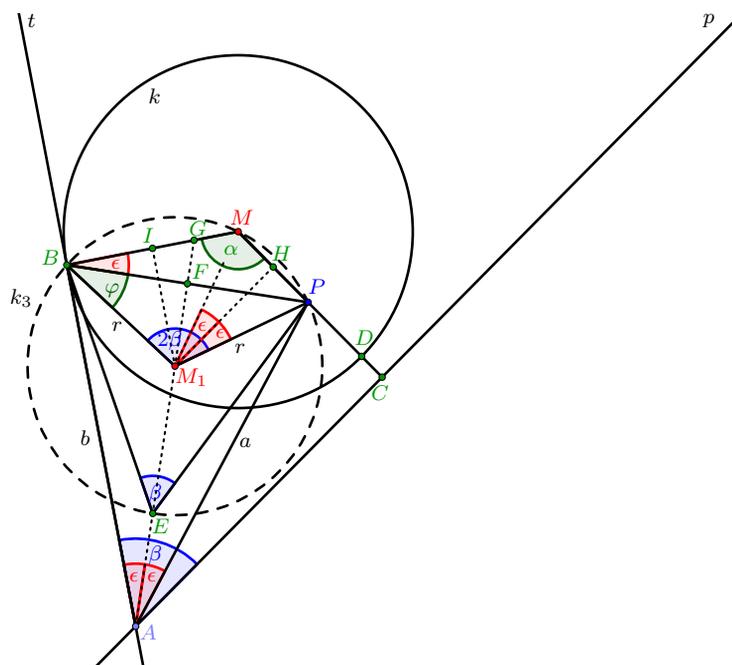
(4) in (3) $a^2 + R^2 = e^2 + R^2 + d^2$, ... (5),

$a^2 = e^2 + d^2$... (5).

Im Dreieck $\triangle ACP$ ist $b^2 = e^2 + d^2$... (6).

(5)=(6) $a^2 = b^2$, $a = b$ w.z.b.w.

c)



Einige Winkelbetrachtungen sind notwendig.

$$\text{Im Viereck } \square ACMB \text{ ist } \beta + 90^\circ + \alpha + 90^\circ = 360^\circ, \quad \beta = 180^\circ - \alpha \quad \dots(7).$$

Die Dreiecke $\triangle AFB$ und $\triangle BFG$ sind einander ähnlich, so dass $\sphericalangle FBG = \epsilon$.

Da $a = b$, ist das Dreieck $\triangle APB$ gleichschenkelig mit der Basis \overline{PB} . Auf dessen Höhe \overline{AF} liegt ein Punkt E , so dass das gleichschenkelige Dreieck $\triangle EPB$ den Umkreis k_3 mit dem Radius r hat. Der Winkel an der Spitze hat die Größe von β , da im Sehnenviereck $\square EPMB$ gilt: $\alpha + \beta = 180^\circ$. Der Winkel $\sphericalangle BM_1P$ ist ein Zentriwinkel von k_3 über der Sehne \overline{PB} , also nach dem Zentriwinkel-Peripheriewinkelsatz doppelt so groß wie β . Gleiches gilt für den Winkel $\sphericalangle MM_1P$ über der Sehne $\overline{PM} = s$, der die Größe von 2ϵ hat. Es gibt drei Gleichungen, um den Radius r zu bestimmen.

$$\begin{array}{ll} \text{Im Dreieck } \triangle BM_1P \text{ ist} & 2 \cdot \varphi + 2 \cdot \beta = 180^\circ, & \varphi + \beta = 90^\circ, \\ \text{mit (7)} & \varphi + 180^\circ - \alpha = 90^\circ, & \varphi = \alpha - 90^\circ \end{array} \quad \dots(8).$$

$$\begin{array}{ll} \text{Im Dreieck } \triangle BM_1I \text{ ist} & \cos(\epsilon + \varphi) = \frac{R}{2 \cdot r}, & r = \frac{1}{2} \cdot \frac{R}{\cos(\epsilon + \varphi)}, \\ \text{mit (8)} & r = \frac{1}{2} \cdot \frac{R}{\cos(\epsilon + \alpha - 90^\circ)}, & r(\epsilon) = \frac{1}{2} \cdot \frac{R}{\sin(\alpha + \epsilon)} \end{array} \quad \dots(9).$$

$$\text{Im Dreieck } \triangle MM_1H \text{ ist} \quad \sin \epsilon = \frac{\overline{PM}}{2 \cdot r}, \quad r = \frac{1}{2} \cdot \frac{s}{\sin \epsilon} \quad \dots(10).$$

$$\begin{array}{ll} \text{Im Dreieck } \triangle APB \text{ ist} & \overline{PB}^2 = a^2 + b^2 - 2 \cdot a \cdot b \cdot \cos(2\epsilon), & \overline{PB}^2 = 2 \cdot a^2 \cdot (1 - \cos(2\epsilon)) \\ a = b & \overline{PB}^2 = 2 \cdot a^2 - 2 \cdot a^2 \cdot \cos(2\epsilon), & \overline{PB}^2 = 2 \cdot a^2 \cdot (1 - \cos(2\epsilon)) \end{array} \quad \dots(11),$$

$$\begin{array}{ll} \text{im Dreieck } \triangle BM_1P \text{ ist} & \overline{PB}^2 = r^2 + r^2 - 2 \cdot r^2 \cdot \cos(2\beta), & \overline{PB}^2 = 2 \cdot r^2 \cdot (1 - \cos(2\beta)) \\ (11)=(12) & r^2 = a^2 \cdot \frac{1 - \cos(2\epsilon)}{1 - \cos(2\beta)}, & r = a \cdot \sqrt{\frac{1 - \cos(2\epsilon)}{1 - \cos(2\beta)}}, \end{array} \quad \dots(12),$$

$$\begin{array}{ll} 2 \cdot \sin^2 x = 1 - \cos(2x) \text{ in (10)} & r = a \cdot \sqrt{\frac{2 \cdot \sin^2 \epsilon}{2 \cdot \sin^2 \beta}}, & r = a \cdot \frac{\sin \epsilon}{\sin \beta}, \\ \text{mit (7)} & r = a \cdot \frac{\sin \epsilon}{\sin(180^\circ - \alpha)}, & r = a \cdot \frac{\sin \epsilon}{\sin \alpha} \end{array} \quad \dots(13).$$

Der Radius des Hilfskreises k_3 kann nun eliminiert werden, um die Entfernung von P zum Koordinatenursprung zu bestimmen.

$$(9)=(10) \quad \frac{1}{2} \cdot \frac{R}{\sin(\alpha + \epsilon)} = \frac{1}{2} \cdot \frac{s}{\sin \epsilon}, \quad s(\epsilon) = R \cdot \frac{\sin \epsilon}{\sin(\alpha + \epsilon)} \quad \dots(14).$$

Nun können die Koordinaten von P ermittelt werden.

Der Punkt D liegt auf einer Normalen zu p . Er ist der Schnittpunkt des Kreises k mit der Normalen, deren Steigung m_n sei. Die Gleichung von k lautet $x^2 + y^2 = R^2$.

$$\begin{array}{ll} \text{Gleichung der Normalen } n: & y - y_D = m_n \cdot (x - x_D), \\ M(0 | 0) \in n, m_n = -\frac{1}{m_p} & y_D = m_n \cdot x_D, & y_D = -\frac{x_D}{m_p} \end{array} \quad \dots(15),$$

$$D \in k \quad x_D^2 + y_D^2 = R^2 \quad \dots(16),$$

$$(15) \text{ in } (16), \quad x_D^2 + \frac{x_D^2}{m_p^2} = R^2, \quad x_D = \frac{R \cdot m_p}{\sqrt{m_p^2 + 1}} \quad \dots(17),$$

$$(17) \text{ in } (16) \quad \frac{R^2 \cdot m_p^2}{m_p^2 + 1} + y_D^2 = R^2, \quad y_D^2 = R^2 - \frac{R^2 \cdot m_p^2}{m_p^2 + 1},$$

$$\text{positive Lösung entfällt} \quad y_D = -R \cdot \sqrt{1 - \frac{m_p^2}{m_p^2 + 1}}, \quad \dots(18).$$

$$\text{Dann ist} \quad \overrightarrow{OP} = \frac{\overrightarrow{OD}}{|\overrightarrow{OD}|} \cdot s, \quad \overrightarrow{OP} = \begin{pmatrix} x_D \\ y_D \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{R} \cdot s,$$

$$\text{mit (17), (18), (14)} \quad \overrightarrow{OP} = \begin{pmatrix} \frac{R \cdot m_p}{\sqrt{m_p^2 + 1}} \\ -R \cdot \sqrt{1 - \frac{m_p^2}{m_p^2 + 1}} \end{pmatrix} \cdot \frac{R \cdot \frac{\sin \epsilon}{\sin(\alpha + \epsilon)}}{R},$$

$$\overrightarrow{OP} = \begin{pmatrix} m_p \\ -\sqrt{m_p^2 + 1 - m_p^2} \end{pmatrix} \cdot \frac{R}{\sqrt{m_p^2 + 1}} \cdot \frac{\sin \epsilon}{\sin(\alpha + \epsilon)}.$$

Die Entfernung von P zum Koordinatenursprung kann noch in Abhängigkeit von der Strecke a und ϵ bestimmt werden.

$$\text{So ist mit (10)=(13)} \quad \frac{1}{2} \cdot \frac{s}{\sin \epsilon} = a \cdot \frac{\sin \epsilon}{\sin \alpha}, \quad s(\epsilon, a) = 2 \cdot a \cdot \frac{\sin^2 \epsilon}{\sin \alpha} \quad \dots(19).$$

Setzt man (14)=(19), kann ϵ eliminiert und wieder in (14) oder (19) eingesetzt werden, so s nur noch vom sich verändernden a abhängt.